

Specifiche

MODELLI

| Codice | Alimentazione | Corrente per ogni motore | Potenza motore |
|----------|--|---|------------------------------|
| AW5D3560 | 24 ÷ 80 Vdc 24Vdc isolata per logica obbligatoria | fino 7 Arms (picco di 10 Arms per 2s max) | fino a 560 W per ogni motore |

STADIO DI POTENZA

Frequenza di chopper ultrasonica 40 kHz

INTERFACCIA DI COMUNICAZIONE

Multiprotocol Industrial Ethernet Interface

INTERFACCE DI FEEDBACK (isolate)

1 ingresso isolato per encoder incrementale 5V differential RS422 o 5V single-ended TTL/CMOS oppure per encoder assoluto 5V interfaccia Endat2.2, BiSS-C o SSI

SENSORE DI POSIZIONE (isolato)

1 ingresso isolato per sensore di Hall 5V single-ended (TTL/CMOS) od interfaccia per sensore resolver

INTERFACCIA USB

interfaccia USB di servizio per configurazione e/o programmazione e debug in real time

INGRESSI (optoisolati)

8 digitali

USCITE (optoisolate)

4 digitali

INGRESSI ANALOGICI (isolate)

2 analogici

USCITE ANALOGICHE (isolate)

2 analogiche

INGRESSI SAFE TORQUE OFF (optoisolati)

2 ingressi STO

PROTEZIONI DI SICUREZZA

sovra/sotto-tensione, sovra corrente, sovra temperatura, cortocircuito fase/fase e fase/terra

TEMPERATURE

operative da 5°C a 40°C, di stoccaggio da -25°C a 55°C

UMIDITA'

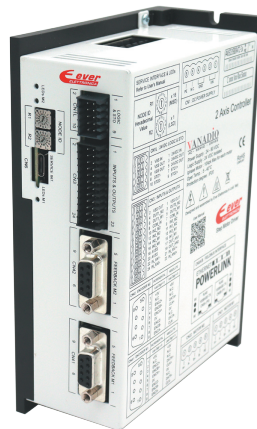
5% ÷ 85% non condensata

GRADO DI PROTEZIONE

IP20

Servoazionamenti per 2 motori brushless AC e bus di campo Multiprotocol

VANADIO
AC - SERVO - DRIVES



AW5D3560

- Bus di campo Industrial Ethernet Interface Multiprotocol
- Controllo di due motori indipendenti
- Ingressi encoder incrementale o assoluto e sensore di hall oppure resolver
- USB di servizio per configurazione, programmazione e debug in real time
- Facilmente programmabile con ambiente di programmazione e3PLC Studio IDE



ELETRONICA PER AUTOMAZIONE INDUSTRIALE
Via del Commercio, 2/4 -9/11
Loc. S. Grato - Z.I.
26900 - LODI (LO) - Italy
Tel. 0039 0371 412318 - Fax 0039 0371 412367
email infoever@everelettronica.it
www.everelettronica.it

Sistemi Multiasse Bus di campo

Modo Slave - d0A80 PowerLink (DS402)

POWERLINK è un protocollo di comunicazione basato su Ethernet standard che garantisce comunicazioni affidabili e deterministiche: è quindi adatto a soddisfare le esigenze di automazione industriale e di controllo di processi. POWERLINK utilizza gli stessi dizionari di oggetti e i meccanismi di comunicazione del CAN process data objects (PDOs), i service data objects (SDOs) e il network management (NMT). Per questo motivo, POWERLINK può essere definito come un "CANopen over Ethernet".

Caratteristiche implementate:

- dati in tempo reale
- libertà di scegliere la topologia di rete più adatta all'applicazione (a stella, ad albero, ad anello o combinazioni di tutte queste architetture di rete)
- scambio di dati ciclico ed isocrono: il Managing Node, (nodo di gestione), durante il ciclo di clock, invia le richieste a tutti i nodi in base a una sequenza prefissata (cadenza temporale equidistante) aspettando il responso da parte di ciascun nodo
- deterministico, in quanto il tempo di aggiornamento della rete e dei dispositivi è costante
- mappatura dinamica dei PDOs
- hot plug: la disconnessione di uno o più nodi non compromette la funzionalità di rete; qualora se ne interrompe uno, gli altri continuano a funzionare.



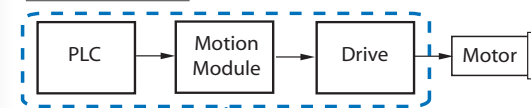
Controllo degli azionamenti tramite comandi da Controllore Master.

Sistema Stand-Alone

Programmabile dall'Utente - e3PLC- d0A90

eePLC integra PLC, Modulo di Movimento, Modulo di Processo e Azionamento in un Unico Dispositivo. L'interfaccia per PC e3PLC Studio è disponibile per programmare rapidamente e facilmente la macchina o le fasi di processo del dispositivo personalizzato.

Soluzione Tradizionale



Soluzione e3PLC



Il Gestore Atomic permette all'utente di accedere a tutte le funzionalità e le risorse del dispositivo e di gestire e sincronizzare il Modulo di Movimento e le risorse di altri azionamenti con ogni evento di processo.

Accesso a tutte le funzionalità avanzate del Modulo Power Motion.

Modulo di Processo Realtime integrato per applicazioni speciali:

- Etichettatura
- Camme
- Lavorazione Cavi
- Processi personalizzati dall'utente
- ecc.

Configurazione e Programmazione

Strumenti Software per PC proprietari di Ever Elettronica per sviluppare, configurare e supervisionare ogni sistema in modo semplice e veloce.

Configurazione a bus di campo (slave) oppure per IDE e3PLC (programmabile)



Gestione autonoma del firmware per l'esecuzione dell'**homing**, del movimento a target con quote relative o assolute e per la generazione dei profili di rampa

Torque mode per funzionamento con limitazioni di coppia

Controllo in velocità da ingressi digitali, ingressi analogici o bus di campo

CAMMA elettronica con programmazione avanzata dei profili direttamente all'interno dell'azionamento

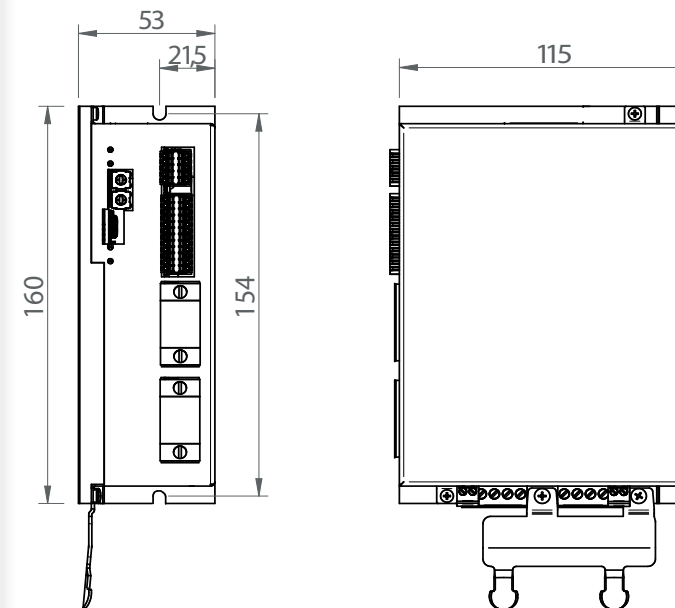
Albero elettrico da encoder o ingresso analogico con rapporto di inseguimento variabile (Electric Gear)

Ingressi ed uscite veloci per lo start & stop del motore e la sincronizzazione di eventi per applicazioni ad alta velocità di risposta, quali etichettatura, cercatacca, taglio al volo ecc.

Possibilità di sincronizzare i movimenti in sistemi multiasse anche senza bus di campo

Abilitazione e cambio al volo delle modalità di controllo del movimento

Dati Meccanici



| Modelli | Dimensioni (mm) | | | Peso (g.) |
|-----------------|-----------------|------|-------|-----------|
| | H | L | W | |
| AW5D3560R4T2-x0 | 160,0 | 53,0 | 115,0 | 470 circa |

Informazioni per Ordini degli Azionamenti AW5D3560

| Codice d'ordine | | Potenza | | Risorse di Sistema | | | | | | | | | |
|----------------------------|---------|---------------|----------------------------------|-----------------------------|-------------------|-----------------|--------------------|-------------------|--------------|-------------|-----------------------------------|---|------------------------------------|
| Modello | Config. | Alimentazione | Alimentazione Logica separata | Corrente | Ingressi digitali | Uscite digitali | Ingressi analogico | Uscite Analogiche | Ingressi STO | Interfaccia | Interfaccia encoder | USB di Servizio | Modalità di controllo |
| Drive della serie AW5D3560 | | | | | | | | | | | | | |
| AW5D3560R4T2-30 | d0A80 | 24 ÷ 80 Vdc | 24 Vdc (obbligatoria ed isolata) | 0,0 ÷ 7,1 Arms (10,0 Apeak) | 8 | 4 | 2 | 2 | 2 | PowerLink | Encoder incrementale | USB di servizio per configurazione, programmazione e debug in real time | Slave attraverso PowerLink (DS402) |
| | d0A90 | | | | | | | | | | Programmabile con e3PLC PowerLink | | |
| AW5D3560R4T2-35 | d0A80 | | | | | | | | | | Encoder Assoluto Multi giro | | Slave attraverso PowerLink (DS402) |
| | d0A90 | | | | | | | | | | Programmabile con e3PLC PowerLink | | |
| AW5D3560R4T2-34 | d0A80 | | | | | | | | | | Resolver oppure Sensore di Hall | | Slave attraverso PowerLink (DS402) |
| | d0A90 | | | | | | | | | | Programmabile con e3PLC PowerLink | | |

Kit per la configurazione e programmazione

| Codice | Descrizione |
|-----------------|---|
| USBC_SERV0EE-1M | Kit interfaccia USB per la configurazione o programmazione del drive tramite cavo USB e chiavetta USB con software di configurazione Ever Studio ed e3PLC in versione demo. |